

باسمه تعالی
سیاهه سوابق (رزومه)



دکتر سجاد ازگلی

دانشیار گروه کنترل
دانشکده مهندسی برق و کامپیوتر
دانشگاه تربیت مدرس

دانشکده مهندسی برق و کامپیوتر - اتاق ۸۱۲
شمار تماس: ۸۲۸۸۳۳۰۹

تحصیلات

پسا دکتري: مهندسی برق - کنترل، دانشگاه Leicester، انگلستان، ۱۳۸۵.
عنوان: مقایسه و بهبود روشهای نظارتی برخورد با مسئله اشباع عملگر،
زیر نظر دکتر M.C.Turner و دکتر I. Postlethwaite

دکتري: مهندسی برق - کنترل، دانشگاه صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی، ۱۳۸۴، معدل ۱۹/۲
عنوان پایان نامه: طراحی و پیاده سازی کنترل بر روی روبات کشسان مفصل با لحاظ مسئله اشباع عملگر،
زیر نظر دکتر حمیدرضا تقی راد.

کارشناسی ارشد: مهندسی برق - کنترل، دانشگاه صنعتی شریف، ۱۳۷۸، معدل ۱۸/۵
عنوان پایان نامه: مدل سازی و طراحی سیستم کنترل مسیر برای اجسام پرنده با کنترل ضربه ای،
زیر نظر دکتر محمد علی معصوم نیا.

کارشناسی: مهندسی برق - الکترونیک، دانشگاه صنعتی شریف، ۱۳۷۶، معدل ۱۸/۳
عنوان پایان نامه: طراحی و ساخت اسیلوسکوپ کامپیوتری 2MHz،
زیر نظر دکتر محمد حسین علوی.

زمینه های پژوهشی

زمینه های پژوهشی

اصلی: مدلسازی و شبیه سازی سامانه های متحرک، کنترل غیرخطی، کنترل مقاوم، رباتیک.
کاربردها: شبکه های پیچیده، شبکه های اجتماعی، زیست سامانه ای، مکاترونیک.

افتخارات

2007: Selected for the Visiting Research Associate position in the University of Newcastle, Australia.

2006: Awarded the Visiting Research Associate in the University of Leicester, UK.

2005: Selected for the Visiting Fellowship in Canadian Government Laboratories by NSERC (Canadian Natural Science and Engineering Research Council).

۱۳۸۱: برنده جایزه اول مسابقه مقاله دانشجویی، با مقاله «حل مسئله فاصله بهینه با خودروی جلویی

توسط مدل فازی، سجاد ازگلی، علیرضا مرندی»، دانشگاه تهران

۱۳۸۰: برنده جایزه ویژه هیئت داوران به دلیل استفاده از ایده های نو در طراحی روبات شیء جمع کن

ققنوس، مسابقات رباتیک، دانشگاه تهران

۱۳۷۸: برنده جایزه فلاح (انتخاب بهترین پروژه کارشناسی)، دانشکده برق دانشگاه صنعتی شریف

۱۳۷۶: دانشجوی نمونه کشوری

۱۳۷۱: نفر اول تیم اعزامی به بیست و سومین المپیاد بین المللی فیزیک، فنلاند

۱۳۷۱: برنده مدال طلا، چهارمین المپیاد ملی فیزیک

۱۳۷۱: دانش آموز برگزیده، دومین المپیاد ملی رایانه، اهواز

۱۳۷۰: دانش آموز برگزیده، هشتمین المپیاد ملی ریاضی، کرمان

Journal Papers

	Date	Author(s)	Title	Journal
1	Oct. 2016	S.Z. Paylakhi, S. Ozgoli, S. Paylakhi	Identification of Alzheimer disease-relevant genes using a novel hybrid method	Progress In Biological Sciences, Vol. 6, No. 1, pp. 37-46.
2	Jun. 2016	A. Bagheri, S. Ozgoli	Exponentially impulsive projective and lag synchronization between uncertain complex networks	Nonlinear Dynamics, Vol. 84, No. 4, pp. 2043-2055.
3	Jan. 2016	S. Sanjari, S. Ozgoli	Sliding mode control design: a sum of squares approach	arXiv preprint arXiv:1503.08642
4	Jun. 2015	S. Sanjari, S. Ozgoli	Finite time analysis based on sum of squares technique: applied to the super twisting second order sliding mode control	arXiv preprint arXiv:1503.08642
5	Mar. 2015	S. Sanjari, S. Ozgoli	Generalized integral sliding mode manifold design: a sum of squares approach.	arXiv preprint arXiv:1503.08642
6	Jan. 2015	F. Motallebzadeh S. Ozgoli, H.R. Momeni	Multilevel adaptive control of nonlinear interconnected systems.	ISA Transactions, Vol.54, pp. 83-91.
7	Dec. 2014	A. Mirzaei, S. Ozgoli, A.E. Jajarm	Chaotic analysis of the human brain cortical model and robust control of epileptic seizures using sliding mode control	Systems Science & Control Engineering: An Open Access Journal Vol.2, No 1, pp. 216-227
8	Oct. 2014	امیرامینی، مهدی سجودی، سجاد ازگلی	طراحی کنترلر بازخورد خروجی پویای غیرمتمرکز جهت تحقق توافق جمعی در سامانه‌ی چندعاملی شامل منیپولاتورهای تک بازو با مفصل انعطاف پذیر	مجله مهندسی مکانیک مدرس، جلد ۱۴، صفحه‌ی ۷۵-۸۴.
9	Sep. 2014	M. Azadegan, S. Ozgoli, H.D. Taghirad	Bilateral Teleoperation Control for Improving Transparency in Stiff Environment with Time Delay	Iranian Journal of Electrical & Electronic Engineering Vol.10, No.3, pp.203
10	Apr. 2014	H. Zakeri, S. Ozgoli	A sum of squares approach to robust PI controller synthesis for a class of polynomial multi-input multi-output nonlinear systems	Nonlinear Dynamics, Vol.76, No.2, pp.1485-1495
11	Sep. 2014	M. Rezaei, S. Ozgoli	Lucid Workspace for Stereo Vision	Journal of Intelligent & Robotic Systems, pp.1-15
12	Jan. 2012	H. Zakeri, S. Ozgoli	PI controller design for polynomial uncertain nonlinear systems using Sum of Squares decomposition	Journal of Control Vol. 6, No. 3.
13	Dec. 2011	H. Mahdianfar, S. Ozgoli, H. R. Momeni	Robust multiple model adaptive control: Modified using ν gap metric	Int. J. Robust and Nonlinear Control Vol. 2, No 18.
14	Sep. 2009	S. Ozgoli, H.D.Taghirad	An Implemented Robust Supervisory Control to Remedy Actuator Saturation for Flexible Joint Robots	Mechatronics (Elsevier-IFAC) Vol. 19, Issue 6, pp 993-1002
15	Dec. 2006	S. Ozgoli, H.D.Taghirad	A Survey on the Control of Flexible Joint Robots	Asian Journal of Control Vol. 8, No 4.

Conference Papers (In English):

#	Date	Author(s)	Title	Conference
1	May. 2015	S.Z. Paylakhi, S. Ozgoli, S.H. Paylakhi	A novel gene selection method using GA/SVM and fisher criteria in Alzheimer's disease	23rd Iranian Conference on Electrical Engineering (ICEE 2015), pp. 956-959.
2	Oct. 2014	Z. Zeinaly, A. Ramezani, S. Ozgoli	Robust stability for bilateral teleoperation systems under time-varying delay by communication disturbance observer	Second RSI/ISM International Conference on Robotics and Mechatronics (ICRoM 2014), pp. 143-148.
3	Jun. 2013	S. Varzandian, H. Zakeri, S. Ozgoli	Locating WiFi access points in indoor environments using non-monotonic signal propagation model	9th Asian Control Conference (ASCC 2013), pp. 1-5.
4	Jun. 2013	M.M. Delbari, M.T.H. Beheshti, A. Ramezani, S. Ozgoli	Time delay sensitivity analysis in a wireless network control system using LMI approach	9th Asian Control Conference (ASCC 2013), pp. 1-4.
5	May. 2013	N.S. Hosseini, S. Ozgoli	Delay-dependent filtering for stochastic nonlinear genetic regulatory networks with time-varying delays and extrinsic noises	21st Iranian Conference on Electrical Engineering (ICEE 2013), pp. 1-6.
6	Feb. 2013	K. Moradi, S. Ozgoli, F. Pirvali	Control of nonlinear bilateral teleoperation system using sum of squares analysis	First RSI/ISM International Conference on Robotics and Mechatronics (ICRoM 2013), pp. 535- 539.
7	Jun. 2012	A.E. Jajarm, S. Ozgoli, H.R. Momeni	Blood glucose regulation using fuzzy recursive fast terminal sliding mode control	4th International Conference on Intelligent and Advanced Systems (ICIAS 2012), vol.1, pp. 393-397.
8	Jun. 2012	H. Zakeri, S. Ozgoli	A Polynomial modeling and state feedback control of blood glucose regulatory in diabetic patients	4th International Conference on Intelligent and Advanced Systems (ICIAS 2012), vol.1, pp. 388-392.
9	May. 2012	L. Khoshnevisan, S. Ozgoli, M.H. Shojaei	An LMI Approach to robust fault detection filter for a drum boiler system through a time-domain H-index norm method	20th Iranian Conference on Electrical Engineering (ICEE 2011), pp. 922- 927.
10	Dec. 2011	H. Zakeri, S. Ozgoli	Robust PI design for chaos control using sum of squares approach	2nd International Conference on Control, Instrumentation and Automation (ICCIA) 2011, pp. 721-724.
11	Dec. 2011	A. mirzaei, S. Ozgoli	A new impedance control structure for leg rehabilitation robot	2nd International Conference on Control, Instrumentation and Automation (ICCIA) 2011, pp. 952-956.
12	Dec. 2011	N.S. Hosseini, S. Ozgoli	Delay-dependent filter design for nonlinear delayed genetic regulatory networks with intrinsic and extrinsic noises	2nd International Conference on Control, Instrumentation and Automation (ICCIA) 2011, pp. 524-529.
13	Oct. 2011	H. Sadjadian, S. Ozgoli, M. Jalilfar	Design and implementation of automatic transmission electronic control system for mining trucks	International Conference on System Science, Engineering Design and Manufacturing Informatization (ICSEM) 2011, vol. 2, pp. 1-4.
14	May. 2011	M. Azadegan, S. Ozgoli, H.R. Taghirad	Delay-independent robust stability analysis of teleoperation	Chinese Control and Decision Conference (CCDC) 2011, pp. 4129-4133.

15	Feb. 2011	M. Azadegan, S. Ozgoli, H.R. Taghirad	Delay-independent stability analysis of internet-based teleoperation	Computer Networks and Distributed Systems (CNDS), 2011 International Symposium on, pp. 96-99.
16	Feb. 2011	H.K. Pamsari, M.A. Bidgoli, M. Rajabzadeh, S.M.T. Bathaee, S. Ozgoli	Application of a new multivariable sliding mode controller for the single machine infinite bus systems	2nd Power Electronics, Drive Systems and Technologies Conference (PEDSTC), pp. 211-216.
17	Jan. 2010	F. Motallebzadeh S. Ozgoli, H.R. Momeni	Multilevel adaptive control of interconnected nonlinear systems: application to double coupled inverted Pendulums	IFAC Proceedings Volumes, Vol. 43, No. 8, pp. 418-423.
18	Dec. 2009	S. Dadras, F. Motallebzadeh S. Ozgoli, H.R. Momeni	Control of chaotic uncertain brushless DC motors	Control and Automation, 2009. ICCA 2009. IEEE International Conference on, pp. 2143-2148.
19	Jun. 2009	F. Motallebzadeh S. Ozgoli	Controlling chaos in Arneodo system	Control and Automation, 2009. MED'09. 17th Mediterranean Conference on, pp. 314-319.
20	Oct. 2007	S. Ozgoli, M.C.Turner	An improved fuzzy error governor for MIMO systems with input saturation: development and comparison	SSSC07, IFAC Symp. on Systems, Structures and Control, Brazil
21	May. 2006	S. Ozgoli, H.D.Taghirad	Designing and Implementation of Mixed H_2/H_∞ Controller for Flexible Joint Robot to Encounter Actuator Saturation	ICEE06, 14 th Iranian Conf. on Electrical Engineering, Amirkabir University, Tehran, Iran
22	Dec. 2005	S. Ozgoli, H.D.Taghirad	Stability Analysis of a Robust Composite Controller for FJR With a Supervisory Loop [accepted, withdrawn]	CDC+ECC05, IEEE Int. Conf on Decision and Control + European Control Conf, Seville, Spain
23	Jul. 2005	H.D.Taghirad, S. Ozgoli	Robust Controller with a Supervisor Implemented on a Flexible Joint Robot	CCA05, IEEE Int. Conf on Control Applications, Toronto, Canada
24	Jul. 2005	S. Ozgoli, H.D.Taghirad	Robust Stability Analysis of Flexible Joint Robots Composite Control with Supervisory Loop	IROS05, IEEE/RSJ Int. Conf. on Intelligent Robots and Systems, Edmonton, Canada
25	May. 2005	S. Ozgoli, H.D.Taghirad	Designing H_2/H_∞ Controller for FJR to Remove Instability due to Saturation	ISME05, 13 th Int. Mechanical Engineering Conf., Isfahan UT, Iran
26	May. 2005	S. Ozgoli, H.D.Taghirad	Robust Control for Flexible Joint Robots with A Supervisory Control to Remedy Actuator Saturation	ICEE05, 13 th Iranian Conf. on Electrical Engineering, Zanjaan University, Iran
27	Sep. 2004	S. Ozgoli, H.D.Taghirad	Design of Composite Controller for Flexible Joint Robots with Saturating Actuator	MechRob04, IEEE/APS Mechatronics and Robotics Conf., Aachen University, Germany
28	Sep. 2004	S. Ozgoli, H.D.Taghirad	Using Fuzzy Logic to Remedy Actuator Saturation in a Composite Controller for Flexible Joint Robot	5 th Iranian Conf. On Fuzzy Systems, Imam Hussein University, Tehran, Iran
29	Sep. 2003	S. Ozgoli, H.D.Taghirad	Fuzzy Logic Supervisory Loop to Remedy Actuator Saturation Drawbacks	ICSE2003, 16 th Int. Conf. on System Eng., Coventry University, England

مقالات فارسی ارائه شده به کنفرانسها:

#	زمان	نویسندگان	عنوان	کنفرانس
۱	خرداد ۱۳۹۳	پویا بدری، مهدی سجودی، سجاد ازگلی	طراحی کنترلر پویای خروجی مقاوم مرتبه ثابت برای سامانه تعلیق خودرو با عدم قطعیت چند وجهی	اولین کنفرانس ملی ریاضیات صنعتی، دانشگاه تبریز، تبریز، ایران
۲	اردیبهشت ۱۳۹۲	مطهره عظیمی سردری، سعید عظیمی سردری، سجاد ازگلی	کنترل بیماری دیابت با مدل بهبود یافته دالامن با استفاده از روش کنترل عاطفی	بیست و یکمین کنفرانس مهندسی برق ایران، دانشگاه فردوسی مشهد، مشهد، ایران
۳	آبان ۱۳۹۱	سمیه کلاته، سجاد ازگلی، محمدتقی حمیدی بهشتی	مدل سازی احتمال رخداد لختگی عمقی خون سیاهرگی با استفاده از منطق فازی	دوازدهمین کنفرانس سیستم های فازی ایران، دانشگاه مازندران، بابلسر، ایران
۴	شهریور ۱۳۹۱	امیر فیضی زاده، سجاد ازگلی، محسن قانعی	ارتقا مدل سازی رشد تومور سرطانی با ترکیب روش درمانی ضد رگ زایی و شیمی درمانی	پانزدهمین کنفرانس دانشجویی مهندسی برق ایران، دانشگاه کاشان، کاشان، ایران
۵	اردیبهشت ۱۳۹۱	سعیده صابری، اسفندیار اختیاری، سجاد ازگلی	ارتقا مدل ناحیه کاردینگ در ماشین کارد الیاف کوتاه	هشتمین کنفرانس ملی مهندسی نساجی ایران، دانشگاه یزد، یزد، ایران
۶	شهریور ۱۳۹۰	سعیده صابری، اسفندیار اختیاری، سجاد ازگلی	مدل سازی و طراحی سیستم کنترل دیجیتال برای ماشین کارد در فاز دوم خط پیچش الیاف کوتاه	چهاردهمین کنفرانس دانشجویی مهندسی برق، دانشگاه صنعتی کرمانشاه، کرمانشاه، ایران
۷	اردیبهشت ۱۳۹۰	نداسادات حسینی، سجاد ازگلی	تخمین حالت شبکه های تنظیم ژن در حضور تأخیر متغیر با زمان و نویز تصادفی در معادلات حالت و اندازه گیری	نوزدهمین کنفرانس مهندسی برق ایران، دانشگاه صنعتی امیرکبیر، تهران، ایران
۸	اردیبهشت ۱۳۹۰	معصومه آزادگان، الهام امینی، سجاد ازگلی، حمیدرضا مومنی	کنترل مرتبه کسری سیستم کارکرد از دور در حضور تأخیر متغیر با زمان در محیط سخت	نوزدهمین کنفرانس مهندسی برق ایران، دانشگاه صنعتی امیرکبیر، تهران، ایران
۱۰	شهریور ۱۳۸۹	معصومه آزادگان، سجاد ازگلی، حمیدرضا تقی راد	کنترل سیستم کارکرد از دور در حضور تأخیر متغیر با زمان در محیط سخت	سیزدهمین کنفرانس دانشجویی مهندسی برق، دانشگاه تربیت مدرس، تهران، ایران
۱۱	شهریور ۱۳۸۹	معصومه آزادگان، سجاد ازگلی	معرفی سامانه های رباتی کارکرد از دور و مروری بر انواع روش های کنترل آن ها	سیزدهمین کنفرانس دانشجویی مهندسی برق، دانشگاه تربیت مدرس، تهران، ایران
۱۲	فروردین ۱۳۸۶	سید محسن حیدریه، سجاد ازگلی، حمیدرضا مومنی	کنترل بهینه با وجود نامعینی با استفاده از روش نامساوی های ماتریسی خطی	دهمین کنفرانس دانشجویی مهندسی برق، دانشگاه صنعتی اصفهان، اصفهان، ایران
۱۳	اردیبهشت ۱۳۸۵	سجاد ازگلی، علیرضا مرادیان لطفی، حمید تقی راد	طراحی و پیاده سازی کنترل برای رباتهای کشسان مفصل با استفاده از حلقه ناظر فازی برای برخورد با مشکل اشباع عملگر	چهاردهمین کنفرانس مهندسی مکانیک، دانشگاه صنعتی اصفهان، اصفهان، ایران

هفتمین کنفرانس دانشجویی مهندسی برق، دانشگاه صنعتی خواجه‌نصیرالدین طوسی، تهران، ایران	مقاله آموزشی: استفاده از روش انحراف تکین برای مدل‌سازی سیستم‌های دارای قطبهای دور از هم	سجاد ازگلی	مهر ۱۳۸۳	۱۴
هفتمین کنفرانس دانشجویی مهندسی برق، دانشگاه صنعتی خواجه‌نصیرالدین طوسی، تهران، ایران	نقش مهندسان مسلمان در تاریخ مهندسی کنترل	سجاد ازگلی، علی خاکی صدیق	مهر ۱۳۸۳	۱۵
پنجمین کنفرانس سراسری سیستم‌های هوشمند، دانشگاه فردوسی، مشهد، ایران	استفاده از حلقه ناظر با منطق فازی برای جلوگیری از اشباع عملگر	سجاد ازگلی، حمید تقی‌راد	بهمن ۱۳۸۲	۱۶
پنجمین کنفرانس دانشجویی مهندسی برق، دانشگاه شیراز، شیراز، ایران	حل مسئله فاصله بهینه با خودروی جلویی توسط مدل فازی خودرو	سجاد ازگلی، علیرضا مرندی	مهر ۱۳۸۱	۱۷
پنجمین کنفرانس دانشجویی مهندسی برق، دانشگاه شیراز، شیراز، ایران	آشنایی با روباتهای کشسان مفصل و هارمونیک درایو	سجاد ازگلی، حمید تقی‌راد	مهر ۱۳۸۱	۱۸

کتاب یا فصلی از کتاب:

«مدلسازی و شبیه‌سازی سامانه‌های متحرک»، تألیف سجاد ازگلی و محمد رضا عاروان، ۱۳۸۹.
«تاریخ مهندسی کنترل»، نوشته دکتر علی خاکی صدیق، انتشارات دانشگاه صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی، تابستان ۱۳۸۴،
فصل دوم از این کتاب با عنوان «نقش مهندسان مسلمان در تاریخ کنترل» توسط اینجانب نگاشته شده است.
«سیستم‌های مخابرات ماهواره‌ای»، نوشته مارال و بوسکات، ترجمه شده توسط اینجانب و همکاران، انتشارات شرکت مخابرات
ایران، زمستان ۱۳۸۲، (فصل ۱۰ با عنوان «زیرسیستم تعیین و کنترل موقعیت ماهواره» توسط اینجانب ترجمه شده است).

ثبت اختراع:

«کلید برق کنترل از راه دور»، شماره ثبت ۱۳۷۸/۷/۵/۲۷۴۷۷، ایران، ۱۳۷۸
«طراحی و پیاده‌سازی کنترلگر PH در فرآیند فدیج برای تولید مخمر نان»، ایران، ۱۳۹۰
«دستگاه یافتن موقعیت منبع انتشار در شبکه WiFi»، شماره ثبت: ۱۳۹۳/۲/۲/۸۲۶۹۸، ایران، ۱۳۹۳
«ربات پوشیدنی اسکلت بیرونی ویژه توانبخشی و استفاده شخصی معلولان فلج پایین تنه» شماره و تاریخ ثبت: ۹۰۳۹۰
۱۳۹۵، ایران، ۱۳۹۵/۰۸/۲۲

سوابق کاری و اجرایی

۸۶/۷ تا اکنون : عضو هیات علمی گروه کنترل، دانشکده برق و کامپیوتر، دانشگاه تربیت مدرس
۹۳/۸ تا ۹۵/۹ : مدیر گروه کنترل، دانشکده برق و کامپیوتر، دانشگاه تربیت مدرس
۹۰/۷ تا ۹۳/۸ : رییس کمیته توسعه عضویت بخش ایران انجمن IEEE
۸۹/۱۱ تا ۹۲/۴ : مدیر مرکز رایانه و اطلاع رسانی، دانشگاه تربیت مدرس
۸۹/۱۰ تا ۹۲/۸ : مشاور شاخه دانشجویی IEEE، دانشگاه تربیت مدرس

- گروه کنترل دانشگاه Leicester. (پژوهشگر پسا دکترا - سامانه‌های کنترل با دامنه محدود) : ۸۵/۹ تا ۸۵/۱۲
- گروه رباتیک ارس. (طراحی سامانه‌های کنترل روبات) : ۸۵/۹ تا ۸۰/۱۱
- شرکت مخابرات ایران. (تحلیل سامانه‌های کنترل ماهواره) : ۸۲/۶ تا ۸۱/۶
- باشگاه رباتیک جوان. (طراحی کنترل روبات - هدایت تیمهای رباتیک) : ۸۱/۷ تا ۸۰/۸
- شرکت دینا تابان. (تولید مدارهای الکترونیک) : ۸۱/۳ تا ۸۰/۳
- شرکت آساد صنعت. (اتوماسیون سامانه‌های صنعت خودرو) : ۸۰/۵ تا ۷۹/۱۲
- شرکت میکروالکترونیک عماد. (طراحی مدارهای دیجیتال) : ۷۶/۱۱ تا ۷۶/۵
- شرکت رابطهای سخت افزاری راسخ افزار. (طراحی مدارهای واسط رایانه) : ۷۶/۹ تا ۷۵/۱۱
- مؤسسه آموزشی پژوهشی تولیدی عترت. (تحلیل مدارهای مخابراتی) : ۷۵/۳ تا ۷۳/۴

مشخصات فردی

متولد: ۱۳۵۳، تهران
متأهل، دارای دو فرزند
تلفن: ۰۹۳۵-۴۴۲۹-۸۳۹
نشانی الکترونیکی:

ozgoli@modares.ac.ir
<http://www.modares.ac.ir/~ozgoli>